

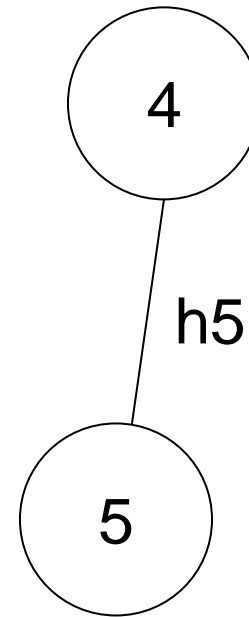
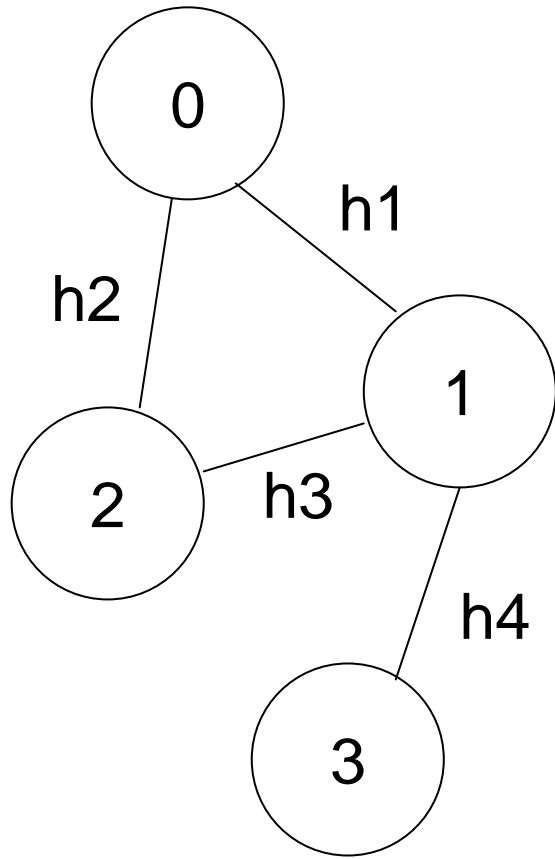
Příklad algoritmu Grafy

Redukce počtu uzlů dat z ArcGISu
(bakalářská práce M. Stambolidis)

Graf

$$G = (V, E, I)$$

- V množina uzlů (vrcholů)
 - E množina hran
 - I incidence
-
- orientovaný a neorientovaný graf



Reprezentace grafu v programování

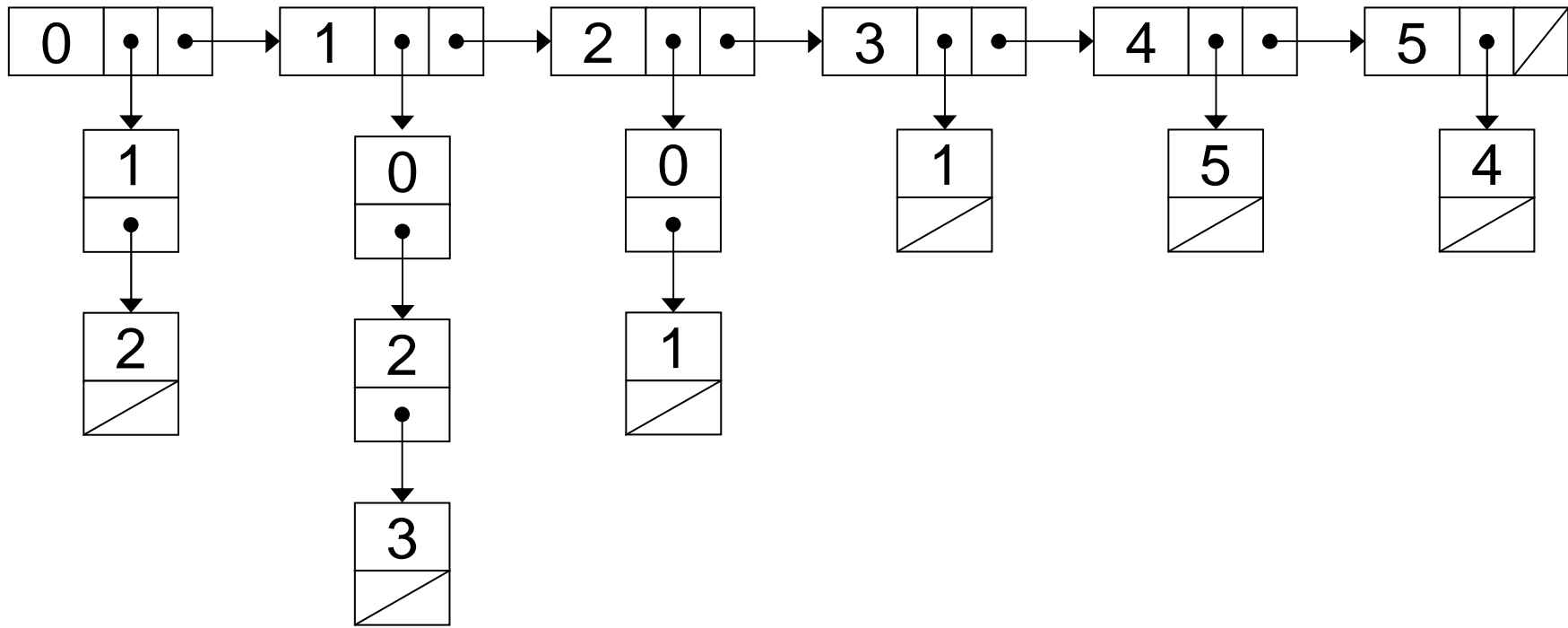
1. maticí sousednosti

	0	1	2	3	4	5
0	0	1	1	0	0	0
1	1	0	1	1	0	0
2	1	1	0	0	0	0
3	0	1	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0	1
5	0	0	0	0	1	0

- pokud existuje mezi uzly i, j hrana, prvek matice $a_{i,j} = 1$, jinak 0
- pro neorientované grafy je matice sousednosti **symetrická**
- pokud jsou hrany ohodnocené, zapisuje se do matice ohodnocení hran
 - problém s nulovým ohodnocením hrany
 - pak se používá místo nuly hodnota např. `maxint`

2. spojovým seznamem

- spojový seznam uzlů
- každý uzel ukazuje na spojový seznam sousedů (hran)



Procházení grafu

1. do hloubky

– používám **zásobník**

Vyber libovolný uzel

Vloz do zásobníku

while (zásobník není prázdný)

{

 Vyber uzel u ze zásobníku

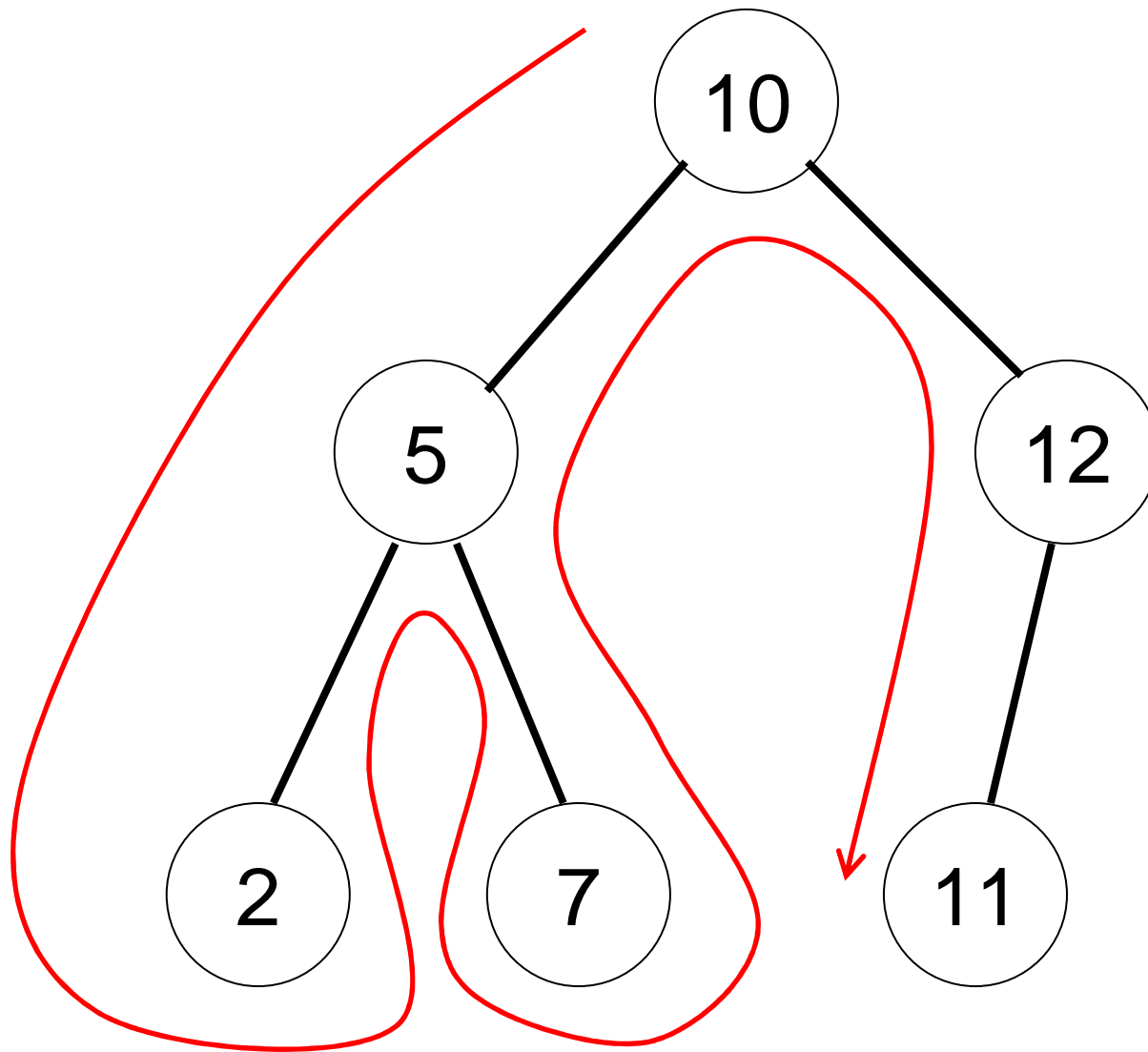
 Zpracuj uzel u

 Označ uzel u jako zpracovaný

for všechny sousedy v uzlu u

if (v není zpracovaný) vlož v do zásobníku

}

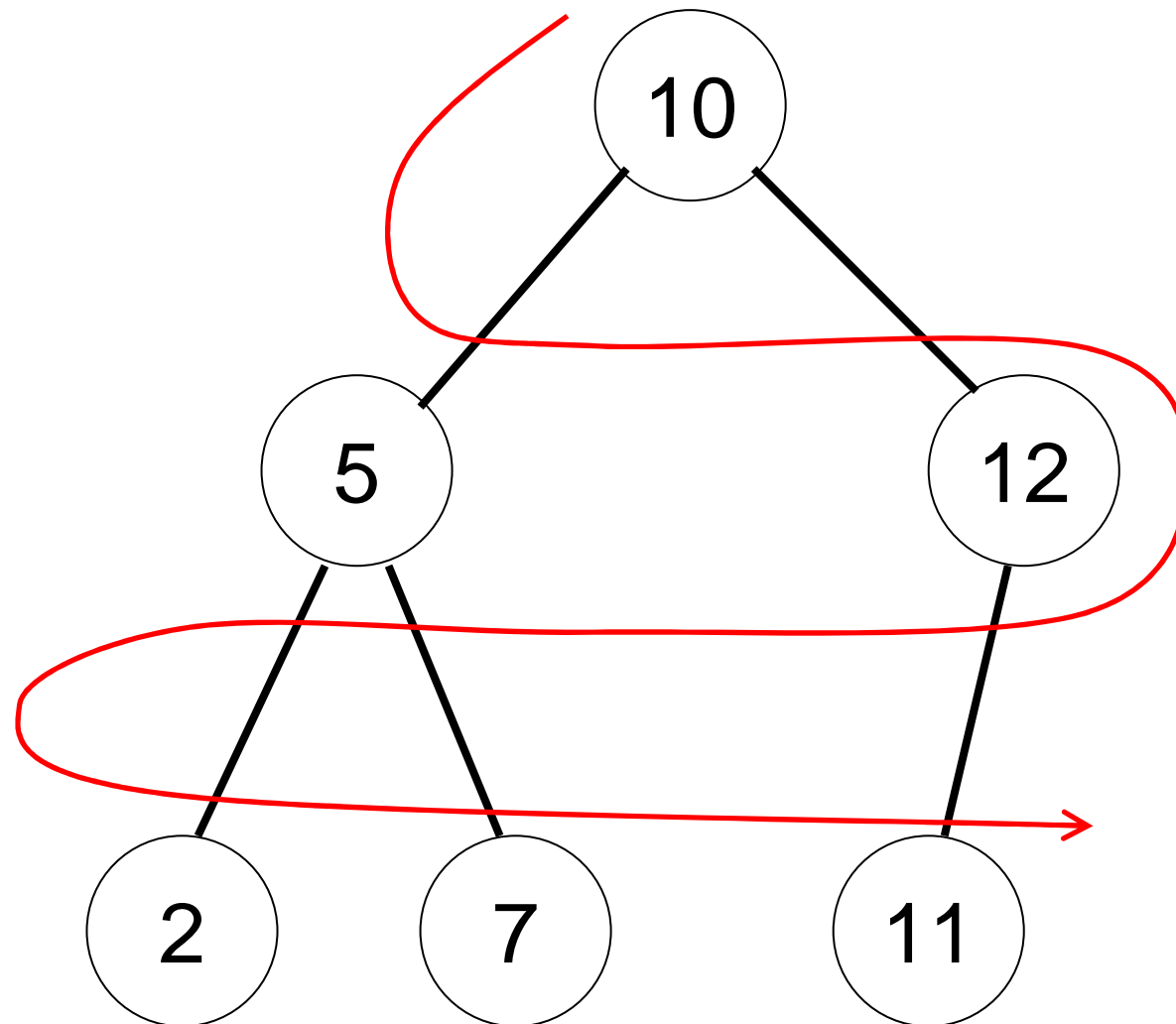


- procházení do hloubky se snadno realizuje (viz stromy), protože zásobník je realizován automaticky při volání procedur (rekurze)

- procházení do hloubky se snadno realizuje (viz stromy), protože zásobník je realizován automaticky při volání procedur (rekurze)

2. do šířky

- místo zásobníku používám **frontu**



Reprezentace silnic

The screenshot shows the ArcMap interface with a road network. A specific road segment is highlighted in cyan. Several nodes are labeled with arrows pointing to them: FNODE 27975, TNODE 28070, FNODE 28070, TNODE 28190, FNODE 28190, and TNODE 28204. The 'Identifikovat' window is open, showing the following properties for the selected road segment:

Pole	Hodnota
OBJECTID	3634
Shape	Polylinie
FNODE_	28070
TNODE_	28190
LPOLY_	0
RPOLY_	0
LENGTH	5042,1401
SILNICE_	6861
SILNICE_ID	1
TRIDA_SIL	2
CISLO_SIL	346
E	
CISLO2_SIL	
J_PRUHY	1
Shape_Length	5042,139126
NEAR_FID	-1
NEAR_DIST	-1

Identifikován 1 prvek

Datové soubory

- **stupně uzlu**

suma NODE

2 23785

3 23786

2 23787

2 23788

2 23789

2 23791

1 23792

2 23794

Datové soubory

- vzdálenosti mezi uzly

suma NODE

2 23785

3 23786

2 23787

2 23788

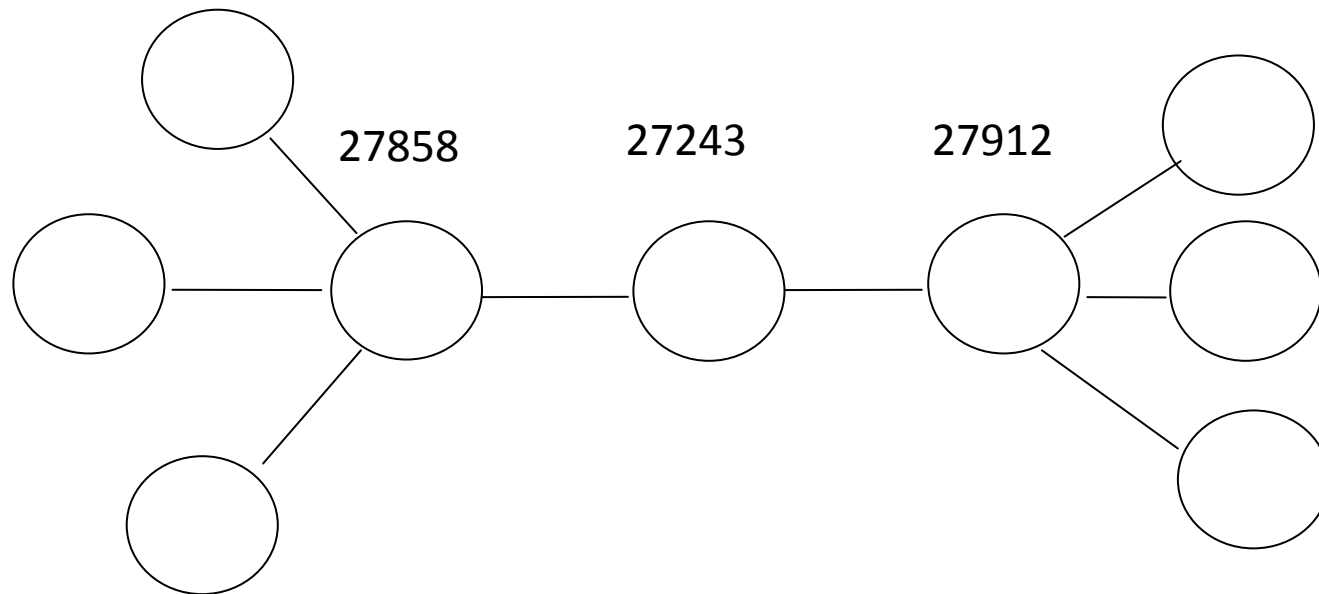
2 23789

2 23791

1 23792

2 23794

Graf



Princip algoritmu

- kombinuji procházení grafu do šířky a hloubky
- udržuji množinu uzlů se stupněm ≥ 3
 - vybírám z ní postupně uzly
 - procházím sousedy vybraného uzlu, mají-li stupeň 2 a počítám celkovou vzdálenost
 - původní stupeň ≥ 3 znamená křižovatku, stupeň 1 koncový uzel

```

while (množina není prázdná)
{
    zpracováváný_uzel = první uzel z množiny Mn
    while (stupeň(zpracováváný_uzel) > 0)
    {
        soused=vyber prvního souseďa uzlu „zpracováváný_uzel“
        celková_vzdál=vzdálenost(uzel,soused)
        vymaž uzel „soused“ ze seznamu souseďů uzlu „zpracováváný_uzel“
        vymaž uzel „zpracováváný_uzel“ ze seznamu souseďů uzlu „soused“
        while (původní_stupeň(soused)==2)
        {
            předchozí_uzel = soused;
            soused=vyber prvního souseďa uzlu „soused“
            celková_vzdál=celková_vzdál+vzdálenost(předchozí_uzel,soused);
            vymaž uzel „soused“ ze seznamu souseďů uzlu „předchozí_uzel“
            vymaž uzel „předchozí_uzel“ ze seznamu souseďů uzlu „soused“
        }
        tiskni „uzel soused celková_vzdálenost“
        sniž stupeň uzlu „zpracováváný_uzel“ v množině Mn
        if(původní_stupeň(soused)>=3)
            sniž stupeň uzlu „soused“ v množině Mn
    }
    vyjmi „zpracováváný_uzel“ z množiny Mn
}

```

Použité datové typy

```
typedef struct  
{  
    int node;  
    float vzdalenost;  
} info_sousedi;
```

```
typedef struct  
{  
    int suma_nodu  
    set<info_sousedi, mnoz_less> susedi;  
} Info_NODE;
```

Reprezentace grafu

- seznam sousedů

```
map<int, Info_NODE> graf;
```

<u>Klíč (key value)</u> – zde je uložena proměnná <i>int NODE</i>	<u>Hodnota klíče (mapped value)</u> – zde je uložena struktura <i>struct info</i>		
27867	<i>int suma_nodu</i>	<i>set<info_mnozina_sousedu, mnoz_les s> sousedu</i>	
	3	<i>struktura info_mnozina_sousedu</i>	<i>funktor</i>
	<i>int NODE</i>	<i>int vzdaleno st</i>	<i>Slouží k porovnávání prvků ve množině</i>

Přístup k prvkům mapy

- pomocí klíče
 - `graf[27867].suma_nodu=3`
- pomocí iterátoru
 - položky mapy (klíč, záznam) rozliším pomocí `first`, `second`
 - `iter = graf.begin();`
 - `(*iter).first` – přistupuji ke klíči
 - `(*iter).second` – přistupuji ke struktuře