



FAKULTA
DOPRAVNÍ
ČVUT V PRAZE

ČASOVÝ HARMONOGRAM XV. ROČNÍKU KONFERENCE "PREZENTACE PROJEKTŮ 2017"

MÍSTNOST: **F309 (Florenc)**

8:30 zahájení konference - úvodní slovo

proděkan pro pedagogickou činnost: **doc. Ing. Jiří ČARSKÝ, Ph.D.**

OBOR	ÚSTAV	NÁZEV PROJEKTU	ČAS ZAHÁJENÍ
LED	K621	Bezpilotní prostředky	8:40
LED	K621	Moderní přístup k provozní bezpečnosti (safety) letecké dopravy	
LED	K621	Řízení letového provozu	
LOG	K617	Konkurenceschopná veřejná doprava	
LOG	K617	Integrální taktový grafikon v ČR	
LOG	K617	Využití elektronických dat velkého objemu (Big Data) v dopravě	
LOG	K617	Alternativní tarifikace městské hromadné dopravy v ČR	
LOG	K611	Modelování a řízení dopravních sítí	
DOS	K612	Doprava a životní prostředí	
DOS	K612	Preference veřejné hromadné dopravy	
přestávka			
DOS	K612	Dopravní obslužnost	10:15
DOS	K616	Simulace a vizualizace v dopravě	
DOS	K612	Projektování silnic a dálnic	
DOS	K622	Analýza dopravních nehod	
DOS	K612	Bezpečnost dopravy a projekční návrhy úprav ke snížení nehodovosti	
DOS	K612	Moderní trendy v železniční dopravě	
DOS	K612	Přijatelné formy dopravy ve městech	
DOS	K617	Rozvoj železniční nákladní dopravy	
DOS,ITS,LED	K616	Aktivní, pasivní bezpečnost a konstrukce dopravních prostředků	
DOS,ITS,LOG	K616	Bezpečný motocykl	
ITS,LOG	K620	Dopravní sál Fakulty dopravní	
ITS,LOG	K614	Člověk a globální komunikace	
přestávka			
DOS,ITS	K620	Dopravní řešení pro Smart City	11:50
DOS,ITS	K620	Odbavovací a informační systémy	
DOS,ITS	K616	HMI a interaktivní simulace v oblasti dopravních prostředků	
DOS,ITS	K616	Moderní metody ve výuce řidičů za využití interaktivní simulace	
DOS,ITS	K620	Řízení a modelování silniční dopravy	
DOS,ITS	K620	Technologie pro blízký vesmír	
DOS,ITS	K618	Pokročilé experimentální metody pro inženýrskou praxi	
DOS,ITS	K614	Bariéry v dopravě	
ITS	K620	Metody zajištění kvality výrobku v předvýrobní etapě	
ITS	K620	Aplikace řídicích systémů	
ITS	K614	Evoluční techniky v dopravě	
ITS	K614	Využití IT technologií v letecké dopravě	
ITS	K620	Pohony elektrických vozidel	
ITS	K620	Projektování řízení dopravy s řadičem CROSS R4	
ITS	K620	ITS a životní prostředí	